# 局所差分プライバシを適用した Federated Learning の安全性評価

松本 茉倫<sup>†</sup> 高橋 翼<sup>††</sup> リュウセンペイ<sup>††</sup> 小口 正人<sup>†</sup>

† お茶の水女子大学 〒 112−8610 東京都文京区大塚 2-1-1

†† LINE 株式会社 〒 160–0004 東京都新宿区四谷 1-6-1 四谷タワー 23 階

E-mail: †marin@ogl.is.ocha.ac.jp, oguchi@is.ocha.ac.jp, ††{tsubasa.takahashi,sengpei.liew}@linecorp.com

**あらまし** クライアントに分散された機微データをプライバシ保護しながら活用し,機械学習モデルの訓練する方法と して,局所差分プライバシ(以下 LDP: Local Differential Privacy)を適用した Federated Learning がある. LDP は, プライバシパラメータ  $\epsilon$  で表される程度に情報の識別性を困難にすることができる一方で,どういった攻撃に対して どの程度の強度があるのかは未知であり,  $\epsilon$ の決定に必要な判断材料が不足している.そこで本研究では,Federated Learning で送信する勾配の判別可能性を検査し,経験的なプライバシ強度を得ることを考える.このとき,2つの勾 配を判別可能な確率が高くなるほどにランダム化手法のプライバシ強度が十分でなく,逆に判別可能な確率が低くな るほどプライバシ強度が高いことを示すことができる.この検査では,現実的な設定のクライアントとサーバを想定 した場合には理論的なプライバシ強度と経験的なプライバシ強度のギャップが大きく,クライアントとサーバが共謀 する想定の場合は理論的なプライバシ強度と経験的なプライバシ強度のギャップが小さいことを示す.

**キーワード** 局所差分プライバシ, Federated Learning

# 1 はじめに

機械学習や統計分析を行う際, 収集するデータの中には個人 のプライバシに関する情報が含まれる場合がある. そのため, 機微データをプライバシ保護しながら収集・活用する手法が必 要とされており、研究が盛んに行われている.中でも、差分プ ライバシ (以下 DP: Differential Privacy) [1] と呼ばれるプライ バシ基準が広く認められてきている.計算機構が  $(\epsilon, \delta)$ -DP を 満たす場合,計算機構による出力を公開したとしても,  $(\epsilon, \delta)$ で示される程度に個人のプライバシが厳密に保護される. 直感 的には、出力を見たとしても出力に加えられた乱数に基づくノ イズのために、データセットに任意の個人の情報が含まれてい たかの推測が難しくなることが保証される.しかし、標準的な 集中型の DP(以下 CDP: Central Differential Privacy) では, 信頼できるデータ収集者が正しく DP を満たす計算機構を使 用することを前提としているため、データ収集者が信頼でき ない場合には利用できない. そこで、データ収集者を信頼する 必要のない局所差分プライバシ (以下 LDP: Local Differential Privacy) [2] が提案された. LDP では、データ収集者も攻撃者 になり得るとして、データ提供者がデータを提供する前にデー タへのノイズ付与やランダム化によって自身のプライバシを保 護する. 直感的には, LDP を適用することによって, どんな 2 つの入力でも *ϵ* で表される程度に識別を困難にする.

LDP の応用としては、分散強化学習 [3] や生データを集約せ ずにモデルの更新のみを交換しながら協調的な機械学習を行 う Federated Learning [4] が挙げられる.本研究では、クライ アントは自身の機微データの勾配を計算し、LDP を保証する ようにランダム化してサーバに送信することによる、プライ バシ保護型の Federated Learning を考える.このような LDP



図 1: LDP を適用した Federated Learning のプライバシ強度 を検査する方法. *Crafter*(malicious なクライアント) が 2 つの 勾配のうち 1 つをランダム化し, *Model Trainer*(サーバ) はラ ンダム化された勾配  $\tilde{g}$  でモデルを更新する. *Distinguisher* は,  $\tilde{g}$  または  $\theta_{t+1}$  からどちらの勾配がランダム化されたのかを予測 する.

を適用した Federated Learning を実施する研究として、プラ イバシ強度を保ちながら有用性を損なわないメカニズムに関 する研究 [5]、ランダム化の際にデータの次元に比例して増加 するノイズの削減が可能なフレームワークに関する研究 [6]、 Membership Inference などのバックドア攻撃とその防御に関 する研究 [7] が提案されている. LDP はプライバシパラメータ  $\epsilon$ で表される程度に個人のデータの識別を困難にすることがで きる一方で、 $\epsilon$ をどのように解釈・決定すれば良いかの判断材 料が不足している.

先行研究 [8] では CDP を保証した機械学習アルゴリズムで ある DP-SGD(Differential Private Stochastic Gradient Descent) [9] のプライバシ強度を検査した.検査方法は以下の 3 つ の工程である.

(1) Crafter が1レコードのみ異なるデータセット Dと D'を生成.

(2) Model Trainer が D または D' をランダムに学習デー

タとして選び, DP-SGD アルゴリズムで学習したモデルを出力.

(3) Distinguisher が学習済みモデルから学習に使われた データが  $D \ge D'$ のどちらかを当てる.

この試行を十分な回数行い,出力モデルから学習データを正 しく予測された確率を算出することで,CDP を保証した機械 学習の経験的なプライバシ強度とすることができる.実験では, API のように推論結果しか得られない場合,学習途中のパラ メータが得られる場合,Crafter が出力結果の差が出やすくす るようにデータセットを加工した場合などアクセスレベルに応 じた攻撃を行った.強い攻撃であるほど経験的なプライバシ強 度は理論値,つまりあらかじめ設定した ϵ に近く,逆にアクセ スレベルが最も制限された API の場合は理論値と経験的なプ ライバシ強度のギャップが大きいことが示された.

ここで、LDP を適用した Federated Learning で想定される 攻撃は、信頼できるデータ収集者を必要とする DP-SGD と全 く同じであると言えるだろうか. データ収集者を信頼しない LDP では、悪意のあるデータ収集者からの攻撃や自分以外の クライアントからの攻撃も考えられる.本研究では、図1のよ うな検査を行うことで、LDP を適用した Federated Learning において、どういった攻撃に対してどの程度の強度があるのか を明らかにする.検査方法は以下の3つの工程である.

(1) Crafter が 2 つの勾配 g<sub>1</sub>, g<sub>2</sub> のうち 1 つをランダム化
し、 *ğ* とする.

(2) Model Trainer は  $\tilde{g}$  で学習したモデル  $\theta_{t+1}$  を出力.

(3) Strong Distinguisher は  $\tilde{g}$  から, Weak Distinguisher は  $\theta_{t+1}$  から, ランダム化された勾配が  $g_1$  と  $g_2$  のどちらかを 当てる.

このとき,2つの勾配を判別可能な確率が高くなるほどにラ ンダム化手法のプライバシ強度が十分でなく,逆に判別可能な 確率が低くなるほどプライバシ強度が高いことを示すことがで きる[10].本研究は図2のように,現実的な設定のクライアン トとサーバを想定した場合には理論的なプライバシ強度と経験 的なプライバシ強度のギャップが大きく,クライアントとサー バが共謀する想定の場合は理論的なプライバシ強度と経験的な プライバシ強度のギャップが小さいことを示し,LDPを適用し た Federated Learning における ε の解釈を助けるものである.

# 2 準 備

### 2.1 表記法

本論文全体で使用する表記法について記載する. X & E V = -ドのドメイン, V = -ド  $x \in X & E M$  人の情報を含むデータ, V = -ドの集合をデータベース  $D = \{x_i\}_{i=1}^n$ とする. データ ベース  $D \in D$ を引数に取り, 乱数に基づくノイズを加えた応 答値  $y \in Y$  を返す計算機構を M と置く. ここで取りうるデー タベースの集合を D, クエリ応答値にノイズを加えた結果得ら れる値の集合を Y とした. 2 つの同じ大きさのデータベース D, D'において, 同一でないレコードの数が 1 つの場合, D, D' は隣接しているという.



図 2: LDP のプライバシパラメータを  $\epsilon = 4$  に設定した Federated Learning の経験的なプライバシ強度. 理論的なプライバ シ強度 (*Theoretical*) と経験的なプライバシ強度のギャップは, クライアントとサーバが現実的な設定の場合に大きく, クライ アントとサーバが共謀する設定の場合は小さい.



図 3: 本研究で想定する Federated Learning. *Model Trainer* から配布されたパラメータでクライアントは勾配を生成し, LDP を保証するように勾配をランダム化する. *Model Trainer* はクライアントから集めた勾配でパラメータを更新する.

#### 2.2 *ϵ*-局所差分プライバシ

CDP はデータ収集者が統計量を公開する際に,隣接データ ベースの識別不能性を保証することで個人のプライバシを保護 する.このとき,信頼できるデータ収集者が正しく DP を満た す計算機構が必要となる.一方で LDP は,データ収集者を信 頼せずにデータ提供者が提供の前に自身のデータにノイズを加 えることでプライバシを保護する.この場合,各個人が1つの データで構成されるデータベースを所持しており,データその ものという統計量を公開すると捉えることもできる.その場合, 隣接データベースはドメイン上の任意のデータであり,CDP と同様に任意の隣接データベースとの識別不能性を保証するこ とでプライバシは保護することができると考える. $\epsilon \in \mathbb{R}^+$ に ついて LDP は以下のように定義される.

定義 1 ( $\epsilon$ -局所差分プライバシ).  $\forall x, x' \in X$  および,任意の出

力 $y \in Y$ について,

$$\frac{Pr(M(x) = y)}{Pr(M(x') = y)} \le e^{\epsilon} \tag{1}$$

を満たすとき、計算機構 M は  $\epsilon$ -LDP を満たすという.

直感的には計算機構 *M* に *x* を入力として出力しても,任意 のデータ *x*'を入力とした場合の出力と識別することができな いため,本来のデータが何であったかが推測できないことを保 証している.

#### 2.3 Federated Learning

Federated Learning [4] は分散型の機械学習手法である.従 来の機械学習と Federated Learning の大きな違いはクライア ントのデータがサーバや他のクライアントに共有されない点で ある. Federated Learning の代表的な手法である FedAvg [4] では,以下のように学習する.

(1) 各クライアントがグローバルモデル $\theta_t$ をダウンロードし, ローカルデータ $x_i$ を用いてモデルを学習.

(2) 各クライアントは学習後の勾配  $\nabla_{\theta_t} f(x_i)$ をサーバに送信.

(3) サーバは (∇<sub>θi</sub> f(x<sub>i</sub>))<sub>i∈[n]</sub> を平均化して 1 つのグロー バルモデルを作成.

Federated Learning に関する研究には,通信コストに関す る研究[11],セキュリティに関する研究[12][13] などが行われ ている.その他にも,Adam などの最適化手法の応用[14]やフ レームワークやライブラリ[15][16] など幅広く研究が行われて いる.

本研究で想定する Federated Learning は図3に示すように, 信頼できない Model Trainer(サーバ)と機微データを所有する クライアントから構成される. まず, Model Trainer から配布 されたパラメータで, 機微データを所有するクライアントが勾 配を生成する.次にクライアントは LDP を保証するように勾配 をランダム化して Model Trainer に送信する. Model Trainer はクライアントから集めた勾配を使ってパラメータを更新する.

# 2.4 Locally Differentially Private Stochastic Gradient Descent

Federated Learning では, クライアントが公開する勾配か ら元の画像は復元可能であることが指摘されている[17][18]. 元画像の復元を防ぐ手法としては, 勾配の LDP を適用したラ ンダム化が挙げられる.本項では, 勾配をランダム化するア ルゴリズムである LDP- SGD(Locally Differentially Private Stochastic Gradient Descent)[19][20] について述べる.

アルゴリズム1に示したLDP-SGDのクライアント側では, まず勾配のノルムが最大でもLになるようにクリッピングす る.次にノルムに比例して表が出やすくなるコインを投げ,裏 が出た場合には勾配の符号を逆転させる.最後に, ϵに比例し て表が出る確率が高くなるコインを投げ,表が出た場合には元 の勾配との内積が正になるように一様分布からサンプリングし, 裏が出た場合には内積が負になるように一様分布からサンプリ ングする.直感的に説明すると,勾配は図4のように表が出れ

#### Algorithm 1 LDP-SGD; client-side [20]

**Require:** Local privacy parameter:  $\epsilon_{\ell}$ , current model:  $\theta_t \in \mathbb{R}^d$ ,  $\ell_2$ -clipping norm: L

ensions.

1: Compute clipped gradient

$$\begin{aligned} x \leftarrow \nabla \ell(\theta_t; d) \cdot \min\left\{1, \frac{L}{||\nabla \ell(\theta_t; d)||_2}\right\} \\ 2: \ z_i \leftarrow \begin{cases} L \cdot \frac{x}{||x||_2} & w.p. \frac{1}{2} + \frac{||x||_2}{2L} \\ -L \cdot \frac{x}{||x||_2} & otherwise. \end{cases} \\ 3: \ \text{Sample } v \sim_u S^d, \text{ the unit sphere in } d \dim \\ \hat{z} \leftarrow \begin{cases} \operatorname{sgn}(\langle z, v \rangle) \cdot v & w.p. \frac{e^{\epsilon_\ell}}{1 + e^{\epsilon_\ell}} \\ -\operatorname{sgn}(\langle z, v \rangle) \cdot v & otherwise. \end{cases} \end{aligned}$$

4: return  $\hat{z}$ 

#### Algorithm 2 LDP-SGD; server-side [20]

**Require:** Local privacy budget per epoch:  $\epsilon_{\ell}$ , number of epochs: T, parameter set: C

1:  $\theta_0 \leftarrow \{0\}^d$ 

- 2: for  $t \in [T]$  do
- 3: Send  $\theta_t$  to all clients
- 4: Collect shuffled responses  $(\hat{z}_i)_{i \in [n]}$
- 5: Noisy gradient:  $g_t \leftarrow \frac{L\sqrt{\pi}}{2} \cdot \frac{\Gamma(\frac{d-1}{2}+1)}{\Gamma(\frac{d}{2}+1)} \cdot \frac{e^{\epsilon_\ell}+1}{e^{\epsilon_\ell}-1} \left(\frac{1}{n} \sum_{i \in [n]} \hat{z}_i\right)$ 6: Update:  $\theta_{t+1} \leftarrow \prod_{i \in [n]} (\theta_t - \eta_t \cdot g_t)$ , where  $\prod_{i \in [n]} (\cdot)$  is the  $\ell_2$ -

projection onto set 
$$C$$
, and  $\eta_t = \frac{||C||_2 \sqrt{n}}{L \sqrt{d}} \cdot \frac{e^{\epsilon_\ell} - 1}{e^{\epsilon_\ell} + 1}$ 

7: end for

8: return  $\theta_{priv} \leftarrow \theta_T$ 



図 4: 勾配のランダム化のイメージ ([19]の図 4 を元に作成)

ば緑色の範囲からサンプリングされ,裏が出れば白色の範囲か らサンプリングされる.

LDP-SGD には以下の2つの特徴がある.

ランダム化前の勾配のノルムが小さいほど、ランダム化後の勾配の符号は逆転されやすい.

プライバシパラメータ 
 *e* を大きく設定すると、ランダム
化前の勾配と近い勾配が生成されやすい。

理論的には、LDP-SGD によって  $\epsilon$ -LDP は保証されるとされているが、どういった攻撃に対してどの程度の強度があるのかは未知であり、 $\epsilon$ の決定に必要な判断材料が不足している.

#### 3 経験的なプライバシ強度の検査

本節では, LDP を適用した Federated Leaning の経験的な プライバシ強度を検査する方法について説明する. この検査は以下の3つのエンティティで構成される.

**Crafter:** グローバルモデル $\theta_t$ で2つの勾配 $g_1, g_2$ を生成する. どちらか1つをLDP-SGD(アルゴリズム1)によってランダム化し $\tilde{g}$ とする.

**Model Trainer:** アルゴリズム 2 で Crafter から受け取った  $\tilde{g}$  を使ってグローバルモデルを更新し,  $\theta_{t+1}$  とする.

**Distinguisher:** Crafter が勾配の生成に使用したデータ  $x_1, x_2$ を所持し,  $\tilde{g}$  または $\theta_{t+1}$ からランダム化された勾配が  $g_1, g_2$  のどちらであったかを予測する.本来であれば, Model Trainer にしか共有されない  $\tilde{g}$  からランダム化された勾配を 予測できる強い権限を持った Distinguisher を Strong Distinguisher, Model Trainer が更新したグローバルモデル $\theta_{t+1}$ か らランダム化された勾配を予測できる Distinguisher を Weak Distinguisher とする.

Crafter が勾配を生成してから Distinguisher がランダム化 された勾配を予測するまでを1回とした検査を十分な回数行う. 2つの勾配を判別可能であった確率を算出し,判別可能な確率 が高くなるほどにランダム化手法の経験的なプライバシ強度が 十分でなく,逆に判別可能な確率が低くなるほど経験的なプラ イバシ強度が高いことを示すことができる.

このような検査方法で経験的なプライバシ強度を測定可能に なる理由を次項で説明する.

## 3.1 仮説検定としての局所差分プライバシ

計算機構 *M* の入力 *x*, *x*<sup>'</sup>と出力 *y* について,以下のような仮 説検定を考える.

*H*<sub>0</sub>: 出力 *y* は入力 *x* から作られた.

 $H_1$ : 出力 y は入力 x'から作られた.

棄却領域を S, S の補集合を  $\bar{S}$  とする.帰無仮説  $H_0$  が実際 には真であるのに棄却した割合 (以下 FP:False Positive Rate) は,  $s \in S$  として Pr(M(x) = s) と定義される. そして,帰無 仮説  $H_0$  が実際には偽であるのに棄却されなかった割合 (以下 FN:False Negative Rate) は,  $\bar{s} \in \bar{S}$  として  $Pr(M(x') = \bar{s})$  と 定義される.計算機構 M が  $\epsilon$ -LDP を保証するとは,以下の条 件を満たすと同等である [10].

**定理** 1 (経験的  $\epsilon$ -局所差分プライバシ).  $\epsilon \in \mathbb{R}^+$  について,計 算機構 M は  $\forall x, x' \in X$  および,任意の棄却領域  $S \subseteq Y$  に 含まれる値  $s \in S$  に対して次の条件が満たされる場合にのみ,  $\epsilon$ -LDP を満たす.

 $Pr(M(x) = s) + e^{\epsilon} Pr(M(x') = \bar{s}) \ge 1$ (2)

$$e^{\epsilon} Pr(M(x) = s) + Pr(M(x') = \bar{s}) \ge 1 \tag{3}$$

定理1を変形すると、経験的なプライバシ強度  $\epsilon_{empirical}$  は

$$\epsilon_{empirical} = \max\left(\log\frac{1-FP}{FN}, \log\frac{1-FN}{FP}\right)$$
 (4)

と表せる. 例えば 1000 回の試行で,実際には x から作られた 出力  $y \in x'$  から作られたと予想した割合 (=FP) が 0.1,実際 には x' から作られた出力  $y \in x$  から作られたと予想した割 合 (=FN) が 0.2 だった場合,式 4 に FP, FN を代入すると  $\epsilon_{empirical} = 2.0$  となる.

#### 4 関連研究

本節では, CDP を保証した機械学習アルゴリズムである DP-SGD の経験的プライバシ強度を検査した研究 [8] [21] につ いて述べる.

Jagielski ら [21] は Membership Inference [22] や 2 つの Poisoning Attack [23] [21] に対し, DP-SGD [9] でプライバシ保護 した学習モデルがどの程度耐えうるのか分析を行った. この分 析ではデータセット D, D'で学習を行ったとき,出力が設定し た集合に含まれるかどうかで,出力から入力を判別できる確率 を算出する.  $\epsilon = 4$  を設定した場合, Poisoning Attack [21] で は  $\epsilon_{empirical} = 0.46$  で 8.7 倍のギャップがあり,理論値と経験 的プライバシ強度が近づくようなワーストケースを見つけるこ とが課題とされた.

Nasr ら [8] は Jagielski ら [21] の研究を発展させ、DP-SGD の  $\epsilon_{empirical}$  を理論値に達する攻撃を示した. この攻撃では、 ほとんどのパラメータが更新されないように加工されたデータ セットを生成し、その勾配の集合 *G* または Watermark が入っ た勾配を足した *G'* のどちらかを学習に使用する. Watermark を入れた部分に注目することで学習データが *G* または *G'* かを 予測する. 実験では、 $\epsilon = 1, 2, 4, 10$  のいずれに設定した場合で も  $\epsilon_{empirical}$  が理論値と一致することを示した.

このような関連研究では,信頼できるデータ収集者 (Model Trainer) がいるものとした攻撃を想定している.しかしながら, LDP を適用した Federated Learning で想定される攻撃は,そ れらとは全く同じであるとは言い難い.データ収集者を信頼し ない LDP では,悪意のあるデータ収集者からの攻撃も考えら れる.さらに,Federated Learning ではアップデートしたパラ メータからだけではなく,ランダム化した勾配そのものから元 データを推測される可能性がある.DP-SGD を扱った関連研 究[8][21] よりも多くの脅威を想定する点が本研究は関連研究 と異なっている.

## 5 提案検査法と実験的評価

#### 5.1 概 要

本研究の検査ではアクセスレベルによって4種類の設定を定 義する.

Benign Setting: どのエンティティも悪意のない場合.

**Image Perturbation**: *Crafter* が画像を加工できる場合.

**Gradient Flipping**: *Crafter* がランダム化前の勾配を加工 できる場合.

**Gradient Flipping with Malicious Model**: Crafter と Model Trainer が共謀する場合.

このような 4 つの設定で 10000 × 10 回の検査を行い, 10000 回ごとに  $\epsilon_{empirical}$  を計算し, 10 回の平均を経験的なプライバ シ強度とした.使用したデータセットは MNIST と CIFAR-10



(b) 実験結果 (MNIST)

図 5: Benign Setting: *Crafter*・*Model Trainer*・*Distinguisher* のいずれも悪意のない設定.加工していない2つの画像から勾 配を生成し判別する.

で、プライバシパラメータ e の値は 0.5, 1, 2, 4 に設定した.

#### 5.2 Benign Setting

Federated Learning における最も現実的な設定として,どの エンティティも悪意のないものであるとする.この設定の概要 は図 5(a) に示した.プロトコルは以下のようになる.

(1) Crafter が Model Trainer から配布されたグローバル モデル  $\theta_t$  を使って、2つの画像  $x_1, x_2$  から勾配  $g_1, g_2$  を生成. どちらか 1 つをランダム化し  $\tilde{g}$  として、Model Trainer に送信.

(2) Model Trainer が  $\tilde{g}$  でグローバルモデルを更新し  $\theta_{t+1}$ とする.

(3) Strong Distinguisher が  $\tilde{g}$  とランダム化前の 2 つの勾 配  $g_1, g_2$  とそれぞれコサイン類似度を計算し,類似度の高い勾 配をランダム化された勾配と予測する.

$$g^* = \operatorname*{arg max}_{g \in \{g_1, g_2\}} \frac{\tilde{g} \cdot g}{|\tilde{g}||g|}$$
$$guess = \begin{cases} g_1 & g^* = g_1 \\ g_2 & otherwise \end{cases}$$

 (4) Weak Distinguisher が x1, x2 の損失 f を計算し、モデル更新前後の差分を比較することで更新に使用された勾配を 予測する.



(b) 実験結果 (MNIST)

図 6: Image Perturbation: *Crafter* が画像を加工できる設定. *Crafter* が画像に摂動を加える.

$$\begin{aligned} x^* &= \underset{x \in \{x_1, x_2\}}{\arg \max} \left| f(x; \theta_{t+1}) - f(x; \theta_t) \right| \\ guess &= \begin{cases} g_1 & x^* = x_1 \\ g_2 & otherwise \end{cases} \end{aligned}$$

図 5(b) の実験結果は、縦軸が測定した  $\epsilon$ (経験的なプライバ シ強度)、横軸が設定した  $\epsilon$ (理論的なプライバシ強度) である. 最も現実的なこの設定では、 $\epsilon = 4$  を設定しても経験的なプラ イバシ強度が最大でも 0.94 と理論値とのギャップが大きい. こ れは判別に成功した確率で表すと、68.1%程度となる. Strong Distinguisher は Weak Distinguisher よりも  $\epsilon_{empirical}$  は高く なっており、ランダム化した勾配  $\tilde{g}$  を使って更新したパラメー タ $\theta_{t+1}$  よりも、ランダム化した勾配  $\tilde{g}$  そのものを判別する方 が容易であることが示された.

#### 5.3 Image Perturbation

この設定では、Crafter によって元データが加工される場合 を想定する. Crafter が所持しているデータ x1 に摂動 (Perturbation)を加えることで、勾配を判別しやすくしようとする. 摂動を加える手法は広く知られている、FGSM(Fast Gradient Sign Method) [24] を用いた. FGSM は、入力画像に対し入力 画像に関する損失の勾配を使用して、その損失を最大化する新 しい画像を作成する. 有名な例として、摂動が加えられたパン ダの画像がテナガザルとして分類される攻撃がある. この設定 の概要は図 6(a) に示した. プロトコルは以下のようになる.



(b) 実験結果 (MNIST)

図 7: Gradient Flipping: *Crafter* がランダム化前の勾配を加 工できる設定. *Crafter* がランダム化前の勾配を反転する.

(1) Crafter がグローバルモデル $\theta_t$ を使って,  $x_1 \ge x_1$ に 摂動を加えた $x_2$ から勾配 $g_1, g_2$ を生成. どちらか 1 つをラン ダム化し  $\tilde{g}$  として, Model Trainer に送信.

(2) Model Trainer が  $\tilde{g}$  でグローバルモデルを更新し  $\theta_{t+1}$  とする.

(3) Strong Distinguisher が  $\tilde{g}$  とランダム化前の 2 つの勾 配  $g_1, g_2$  とそれぞれコサイン類似度を計算し,類似度の高い勾 配をランダム化された勾配と予測する.

(4) Weak Distinguisher がモデル更新後に  $x_1$  の損失が増 えていれば摂動が加えられた画像の勾配  $g_2$  がランダム化され たと予測する.

$$guess = \begin{cases} g_1 & f(x_1; \theta_{t+1}) \leq f(x_1; \theta_t) \\ g_2 & otherwise \end{cases}$$

実験結果を表す図 6(b) から,加工された画像の勾配をラン ダム化しても判別可能な確率は上がらず,経験的なプライバシ 強度と理論的なプライバシ強度のギャップは埋まっていないこ とが分かる.

### 5.4 Gradient Flipping

この設定では, Crafter によって勾配が加工される場合を想 定する.判別可能性を高めるための勾配の加工として最も単純 な方法としては,勾配の符号の反転が挙げられる[25].符号が 反転された勾配が学習に使われると,損失が大きくなりやすく なるためである.2.4項にあるように,LDP-SGD では ϵ を大



(b) 実験結果 (MNIST)

図 8: Gradient Flipping with Malicious Model:*Crafter* と *Model Trainer* が共謀する設定.

きく設定すると勾配の符号は変わりにくくなるため,このよう な加工が有効であると考える.この設定の概要は図 7(a) に示 した.プロトコルは以下のようになる.

(1) Crafter がグローバルモデル  $\theta_t$  を使って,画像  $x_1$  から勾配  $g_1$ ,  $g_1$  の符号を反転させた  $g_2$  を生成. どちらか 1 つを ランダム化して  $\tilde{g}$  として, Model Trainer に送信.

(2) Model Trainer が  $\tilde{g}$  でグローバルモデルを更新し  $\theta_{t+1}$  とする.

(3) Strong Distinguisher が $\tilde{g}$ とランダム化前の2つの勾 配  $g_1, g_2$ とそれぞれコサイン類似度を計算し、類似度の高い勾 配をランダム化された勾配と予測する.

(4) Weak Distinguisher がモデル更新後に  $x_1$  の損失が増 えていれば、符号を反転させた勾配  $g_2$  がランダム化されたと 予測する.

図 7(b) は実験結果のグラフである. 2 つの勾配のうち, 1 つ の勾配の符号を反転した場合, Benign Setting と比べて 2 つの 勾配の判別可能な確率が向上することが分かる. 特に, Strong Distinguisher では  $\epsilon = 4$  を設定した場合に  $\epsilon_{empirical}$  は 3.99 となり, ほとんど理論値となる.

#### 5.5 Gradient Flipping with Malicious Model

2.4 項で説明したように,LDP-SGD ではランダム化前の勾 配のノルムが小さいほど符号が反転されやすくなってしまう. この性質を利用して,Crafter と Model Trainer が共謀し,ノ ルムが小さい勾配が生成されにくくするような設定を考える.



図 9: CIFAR-10 データセットで勾配をランダム化した場合の経験的なプライバシ強度

この設定では Model Trainer が損失が大きくなるグローバルモ デルを Crafter に配布し, Crafter が Gradient Flipping と同 じように勾配の反転を行う.この設定の概要は図 8(a) に示し た.プロトコルは以下のようになる.

(1) Model Trainer が全て正解ラベルが同じ画像のみを 使って、グローバルモデル  $\theta_t$ を生成し、Crafter に配布.

(2) Crafter がグローバルモデル  $\theta_t$  の生成に使われたラベ ルとは別のラベルを持つ画像  $x_1$  から勾配  $g_1$ ,  $g_1$  の符号を反転 させた  $g_2$  を生成. どちらか 1 つをランダム化して  $\tilde{g}$  として, Model Trainer に送信.

(3) Model Trainer が  $\tilde{g}$  でグローバルモデルを更新し  $\theta_{t+1}$  とする.

(4) Strong Distinguisher が  $\tilde{g}$  とランダム化前の 2 つの勾 配  $g_1, g_2$  とそれぞれコサイン類似度を計算し,類似度の高い勾 配をランダム化された勾配と予測する.

(5) 5.4 項の Gradient Flipping と同様に, Weak Distinguisher がモデル更新後に  $x_1$  の損失が増えていれば, 符号を反転させた勾配  $g_2$  がランダム化されたと予測する.

図 8(b) の実験結果から、*Crafter* と *Model Trainer* が共謀す ることで、勾配の符号を反転させる Gradient Flipping よりも、 理論的なプライバシ強度と経験的なプライバシ強度のギャップ が小さくなる. この設定の *Strong Distinguisher* では、全ての 設定値  $\epsilon = 0.5, 1, 2, 4$  で経験的なプライバシ強度が理論値に達 した. この場合の  $\epsilon_{empirical} = 4.07$  は、約 98.2%の確率で判別 に成功した、と言い換えることができる.

CIFAR-10 で実験した結果は図 9 に示した.

### 6 議 論

前節の実験結果から,経験的なプライバシ強度が理論値に達 するためには,Crafter と Model Trainer が共謀し,Crafter が真逆の方向の勾配を生成して,さらにランダム化前の勾配 を持つ Distinguisher がコサイン類似度を取ることが必要であ ると分かった.しかしながら,このような設定は現実的と言え るだろうか.例えば,Intel SGX [26] [27] のような高いレベル のセキュリティで保護された環境がサーバ内にあるのであれ ば,各クライアントによってランダム化された勾配を他のクラ イアントが見ることは不可能になり,経験的なプライバシ強度 は理論値に達することは難しくなると推測される.すなわち, Crafter・Model Trainer・Distinguisher の設定にいくつか制 約を加えることで、理論的には  $\epsilon = 4$  で実装したシステムあっ ても  $\epsilon_{empirical} = 1$  程度の強度を達成できる、といった  $\epsilon$  の緩 和が可能になると考える.

# 7 結 論

本研究では、LDP を適用した Federated Learning におい て、どういった攻撃に対してどの程度の強度があるのかを明ら かにする検査を行った.その結果、現実的な設定のクライアン トとサーバを想定した場合には理論的なプライバシ強度と経験 的なプライバシ強度のギャップが大きく、逆にクライアントと サーバが共謀するような設定だとしても、LDP-SGD では理論 値と同等のプライバシ強度が保たれていることを示した.

# 文 献

- Cynthia Dwork, Frank McSherry, Kobbi Nissim, and Adam Smith. Calibrating noise to sensitivity in private data analysis. In *Theory of cryptography conference*, pages 265–284. Springer, 2006.
- [2] Cynthia Dwork, Aaron Roth, et al. The algorithmic foundations of differential privacy. *Found. Trends Theor. Comput. Sci.*, 9(3-4):211–407, 2014.
- [3] Hajime Ono and Tsubasa Takahashi. Locally private distributed reinforcement learning. arXiv preprint arXiv:2001.11718, 2020.
- [4] Brendan McMahan, Eider Moore, Daniel Ramage, Seth Hampson, and Blaise Aguera y Arcas. Communicationefficient learning of deep networks from decentralized data. In Artificial intelligence and statistics, pages 1273–1282. PMLR, 2017.
- [5] Abhishek Bhowmick, John Duchi, Julien Freudiger, Gaurav Kapoor, and Ryan Rogers. Protection against reconstruction and its applications in private federated learning. arXiv preprint arXiv:1812.00984, 2018.
- [6] Ruixuan Liu, Yang Cao, Masatoshi Yoshikawa, and Hong Chen. Fedsel: Federated sgd under local differential privacy with top-k dimension selection. In *International Conference* on Database Systems for Advanced Applications, pages 485– 501. Springer, 2020.
- [7] Mohammad Naseri, Jamie Hayes, and Emiliano De Cristofaro. Local and central differential privacy for robustness and privacy in federated learning. arXiv preprint arXiv:2009.03561, 2020.
- [8] Milad Nasr, Shuang Songi, Abhradeep Thakurta, Nicolas Papemoti, and Nicholas Carlin. Adversary instantiation: Lower bounds for differentially private machine learning.

In 2021 IEEE Symposium on Security and Privacy (SP), pages 866–882. IEEE, 2021.

- [9] Martin Abadi, Andy Chu, Ian Goodfellow, H Brendan McMahan, Ilya Mironov, Kunal Talwar, and Li Zhang. Deep learning with differential privacy. In Proceedings of the 2016 ACM SIGSAC conference on computer and communications security, pages 308–318, 2016.
- [10] Peter Kairouz, Sewoong Oh, and Pramod Viswanath. The composition theorem for differential privacy. In *International conference on machine learning*, pages 1376–1385. PMLR, 2015.
- [11] Amirhossein Reisizadeh, Aryan Mokhtari, Hamed Hassani, Ali Jadbabaie, and Ramtin Pedarsani. Fedpaq: A communication-efficient federated learning method with periodic averaging and quantization. In *International Conference on Artificial Intelligence and Statistics*, pages 2021– 2031. PMLR, 2020.
- [12] Arjun Nitin Bhagoji, Supriyo Chakraborty, Prateek Mittal, and Seraphin Calo. Analyzing federated learning through an adversarial lens. In *International Conference on Machine Learning*, pages 634–643. PMLR, 2019.
- [13] Eugene Bagdasaryan, Andreas Veit, Yiqing Hua, Deborah Estrin, and Vitaly Shmatikov. How to backdoor federated learning. In *International Conference on Artificial Intelli*gence and Statistics, pages 2938–2948. PMLR, 2020.
- [14] Sashank Reddi, Zachary Charles, Manzil Zaheer, Zachary Garrett, Keith Rush, Jakub Konečný, Sanjiv Kumar, and H Brendan McMahan. Adaptive federated optimization. arXiv preprint arXiv:2003.00295, 2020.
- [15] Daniel J Beutel, Taner Topal, Akhil Mathur, Xinchi Qiu, Titouan Parcollet, Pedro PB de Gusmão, and Nicholas D Lane. Flower: A friendly federated learning research framework. arXiv preprint arXiv:2007.14390, 2020.
- [16] Chaoyang He, Songze Li, Jinhyun So, Xiao Zeng, Mi Zhang, Hongyi Wang, Xiaoyang Wang, Praneeth Vepakomma, Abhishek Singh, Hang Qiu, et al. Fedml: A research library and benchmark for federated machine learning. arXiv preprint arXiv:2007.13518, 2020.
- [17] Jonas Geiping, Hartmut Bauermeister, Hannah Dröge, and Michael Moeller. Inverting gradients-how easy is it to break privacy in federated learning? Advances in Neural Information Processing Systems, 33:16937–16947, 2020.
- [18] Hongxu Yin, Arun Mallya, Arash Vahdat, Jose M Alvarez, Jan Kautz, and Pavlo Molchanov. See through gradients: Image batch recovery via gradinversion. In Proceedings of the IEEE/CVF Conference on Computer Vision and Pattern Recognition, pages 16337–16346, 2021.
- [19] John C Duchi, Michael I Jordan, and Martin J Wainwright. Minimax optimal procedures for locally private estimation. *Journal of the American Statistical Association*, 113(521):182–201, 2018.
- [20] Úlfar Erlingsson, Vitaly Feldman, Ilya Mironov, Ananth Raghunathan, Shuang Song, Kunal Talwar, and Abhradeep Thakurta. Encode, shuffle, analyze privacy revisited: Formalizations and empirical evaluation. arXiv preprint arXiv:2001.03618, 2020.
- [21] Matthew Jagielski, Jonathan Ullman, and Alina Oprea. Auditing differentially private machine learning: How private is private sgd? Advances in Neural Information Processing Systems, 33:22205–22216, 2020.
- [22] Samuel Yeom, Irene Giacomelli, Matt Fredrikson, and Somesh Jha. Privacy risk in machine learning: Analyzing the connection to overfitting. In 2018 IEEE 31st computer security foundations symposium (CSF), pages 268– 282. IEEE, 2018.
- [23] Tianyu Gu, Brendan Dolan-Gavitt, and Siddharth Garg. Badnets: Identifying vulnerabilities in the machine learning model supply chain. arXiv preprint arXiv:1708.06733,

2017.

- [24] Ian J Goodfellow, Jonathon Shlens, and Christian Szegedy. Explaining and harnessing adversarial examples. arXiv preprint arXiv:1412.6572, 2014.
- [25] Milad Nasr, Reza Shokri, and Amir Houmansadr. Comprehensive privacy analysis of deep learning: Passive and active white-box inference attacks against centralized and federated learning. In 2019 IEEE symposium on security and privacy (SP), pages 739–753. IEEE, 2019.
- [26] Frank McKeen, Ilya Alexandrovich, Alex Berenzon, Carlos V Rozas, Hisham Shafi, Vedvyas Shanbhogue, and Uday R Savagaonkar. Innovative instructions and software model for isolated execution. *Hasp@ isca*, 10(1), 2013.
- [27] Victor Costan and Srinivas Devadas. Intel sgx explained. Cryptology ePrint Archive, 2016.